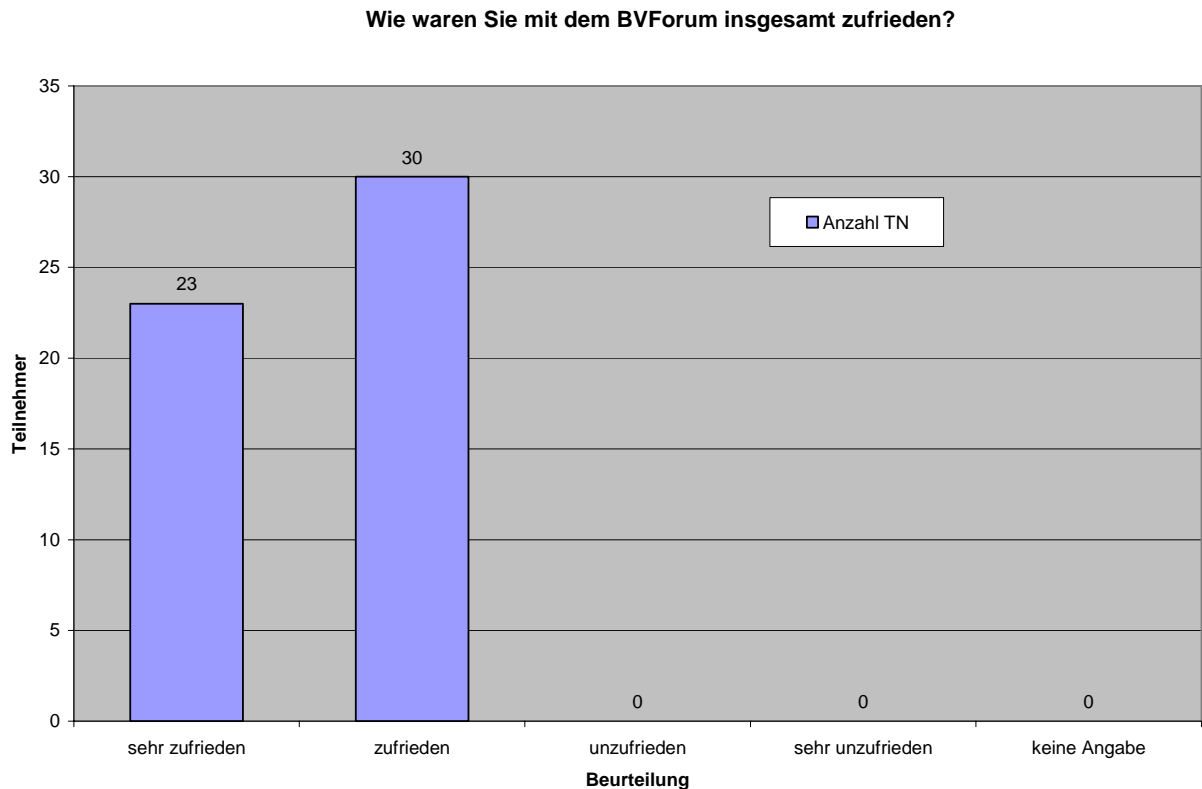


Segmentierung und Erkennung von Objekten unter schwierigen Bedingungen

Rücklauf: 53 / 146= 36,3 %

1. Wie waren Sie mit dem BVF insgesamt zufrieden?

sehr zufrieden	23	43,4%
zufrieden	30	56,6%
unzufrieden	0	0,0%
sehr unzufrieden	0	0,0%
keine Angabe	0	0,0%

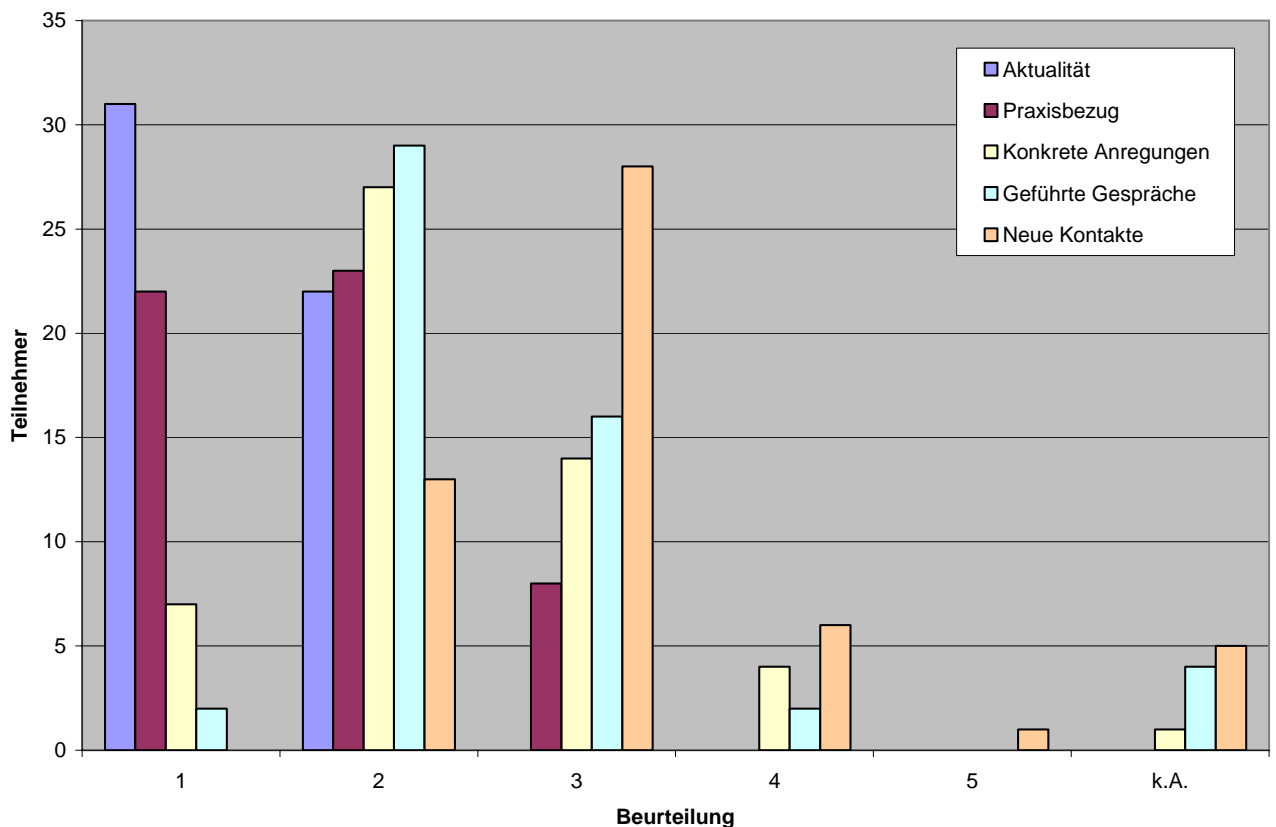


2. Wie beurteilen Sie das heutige BVForum in Bezug auf:

(1 = sehr gut; 2 = gut; 3 = befriedigend; 4 = schlecht; 5= sehr schlecht)

	1		2		3		4		5		k.A.	
Aktualität	31	58,5%	22	41,5%	0	0,0%	0	0,0%	0	0,0%	0	0,0%
Praxisbezug	22	41,5%	23	43,4%	8	15,1%	0	0,0%	0	0,0%	0	0,0%
Konkrete Anregungen	7	13,2%	27	50,9%	14	26,4%	4	7,5%	0	0,0%	1	1,9%
Geführte Gespräche	2	3,8%	29	54,7%	16	30,2%	2	3,8%	0	0,0%	4	7,5%
Neue Kontakte	0	0,0%	13	24,5%	28	52,8%	6	11,3%	1	1,9%	5	9,4%

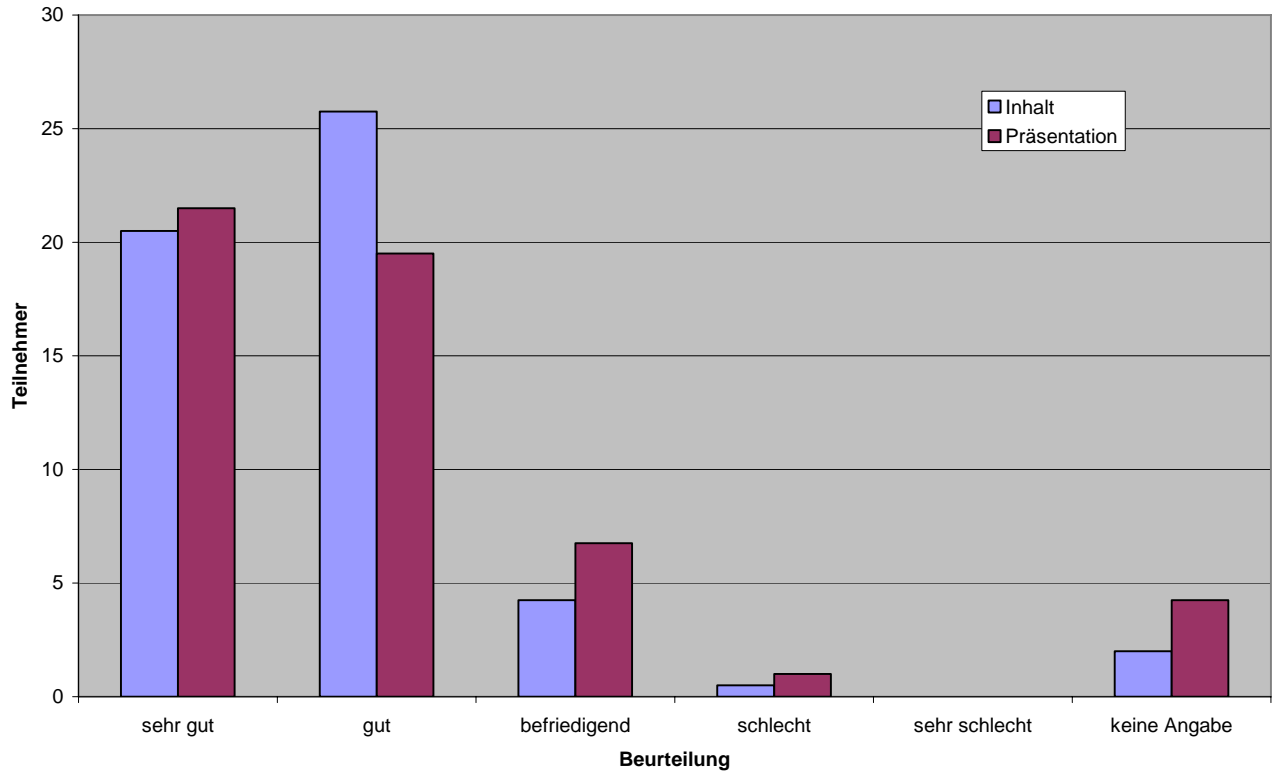
Wie beurteilen Sie das heutige BVForum in Bezug auf:



3. Wie beurteilen Sie die einzelnen Beiträge hinsichtlich Inhalt und Präsentation?

(1 = sehr gut; 2 = gut; 3 = befriedigend; 4 = schlecht; 5= sehr schlecht; k. A. = keine Angabe)

Beurteilung der Vorträge - Durchschnittswert aller Vorträge



4. War die Zeit für Diskussionen ausreichend?

Ja	46	88,8%
Nein	5	9,4%
Keine Angabe	2	3,8%

Wenn nein, in welchem Bereich ist mehr Zeit nötig?

- Allgemeine Fragen
- Mehr Fragen nach den Vorträgen zulassen
- Nach dem dritten Fachvortrag (2x)

5. Was hat Ihnen besonders gut gefallen? (24 / 53)

Stichwort	Text
Ausstellung	<ul style="list-style-type: none"> • Industrieausstellung
Organisation	<ul style="list-style-type: none"> • Organisation (3x) • Umfeld / Ambiente (2x) • Veranstaltungsort • John Deere Werk
Praxis	<ul style="list-style-type: none"> • Praxisbezug und Videos • Praktische Beispiele • Erfahrungen aus der Praxis • Erfahrungsaustausch
Sonstiges	<ul style="list-style-type: none"> • John Deere Einführungsvortrag • Fahrzeug Museum • Qualität der Veranstaltung • Anregende Diskussion • Stereo • HDRC • Direkte Gesprächsmöglichkeit in der Pause
Themen	<ul style="list-style-type: none"> • Thema • Aktualität des Themas • Interessante Darstellung der Themen • Themen, Einführung in die Vorträge • Zusammenstellung • 6D-Vision • HDR-Vision • Umfang genau richtig
Vorträge	<ul style="list-style-type: none"> • Aktualität der Beiträge • Gute (inter-)aktive Vorträge • Spannende Themen (autonome Automobile, Fahrassistenz-Systeme) • Qualität der Beiträge (2x) • Gute Vorträge, Zeit für ausführliche Darstellung • Im letzten Vortrag: sehr klares Konzept und interessante Lösungswege

Stichwort	Text
	<ul style="list-style-type: none"> • Ausführliche Informationen über log. CMOS • Gute Vortragende

6. Welche Verbesserungsvorschläge haben Sie? (15 / 53)

Stichwort	Text
Organisation	<ul style="list-style-type: none"> • Mehr Platz im Vortragsraum (8x) • Folien waren von der Seite schlecht zu erkennen (5x) • Tische zum Schreiben • Belüftung im Vortragsraum verbessern • Etwas früher beginnen, Mittagessen anbieten • Gesamtveranstaltung etwas zu kurz • Längere Pausen für Gespräche • Suchmöglichkeit auf allen Vorträgen des BV-Forums, um auch ältere Vorträge einfach zu finden.
Sonstiges	<ul style="list-style-type: none"> • Weniger Werbung und mehr Hintergrund
Vorträge	<ul style="list-style-type: none"> • Vorträge sind zu lang • Mehr Vorträge zum Thema • Vorträge waren zu speziell und der Bezug zum Thema des Forums war nicht immer klar erkennbar

7. Haben Sie Themenwünsche / Themenvorschläge für zukünftige Bildverarbeitungsforen? (21 / 53)

Stichwort	Text
3D	<ul style="list-style-type: none"> • 3D • 3D (-Abstands) Datenverarbeitung -> keine Stereo-Vision • 3D Stapelverarbeitung und Rekonstruktion von 3D Oberflächen
Algorithmen	<ul style="list-style-type: none"> • Algorithmik – Machine Vision • Selbstanpassende Algorithmik • Wie integriere ich neue Algorithmen in vorhandene SW-Pakete? • Echtzeit Anforderungen & BV-Algorithmen (Optimierung)
Kamera	<ul style="list-style-type: none"> • Verarbeitung bewegter Kamerabilder
Klassifikation	<ul style="list-style-type: none"> • Klassifikation • Klassifikationsverfahren der Objekterkennung (neuronale Netze) • Verfahren der Merkmalsselektion zur Findung des optimalen Merkmalsvektors für Klassifikation
Methoden	<ul style="list-style-type: none"> • Optische Materialprüfung • Registrierungsmethoden
Pattern	<ul style="list-style-type: none"> • Pattern Matching
Praxis	<ul style="list-style-type: none"> • Integration von BV-Anwendungen in die Produktion • Umsetzung von Bildverarbeitungsaufgaben • BV bei der Sortierung und Bewertung schnell bewegter Stoffströme inhomogener Einzelstücke (Abfall, Sekundärrohstoffe) (2x) • Mehr Themen aus der Praxis
Rauschen	<ul style="list-style-type: none"> • Rauschreduktion
Robotik	<ul style="list-style-type: none"> • Computer Vision in Zusammenspiel mit Robotik

Stichwort	Text
Sensor	<ul style="list-style-type: none"> • Sensorfusion • Entwicklung der Sensorik
Software	<ul style="list-style-type: none"> • Marktübersicht BV-Software
Sonstiges	<ul style="list-style-type: none"> • Bildverarbeitung für Interferometrie (phase based imaging) • Geolocation / Georeferenzierung • Bildstabilisierung bei atmosphärischer Turbulenz
Textur	<ul style="list-style-type: none"> • Textur • Objektsegmentierung aus Texturen (Objekte haben Textur / Hintergrund hat Textur)
Videoanalyse	<ul style="list-style-type: none"> • Intelligente Videoanalyse